

REX Robotik Kodlama Yarışması

REX Temiz Çevre ve Geri Dönüşüm Online Scratch Yarışması Sunum Raporu

REX

Takım Adı: REXARGETEAM

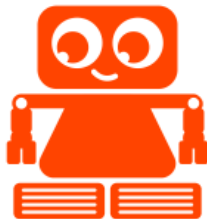
Takım Seviyesi: (OrtaOkul)

Takım Üyeleri:

Mentor: Mehmet Suat Morkan

Diğer Ekip Üyeleri: Selim Gayretli- Naze Gizem Özer - Mehmet Ali Dağ - Sercan Okay

Takım Logosu:



1.Görev

Bağlantı: <https://scratch.mit.edu/projects/816165675/>

a) Görev Özeti

İlk olarak görev için gerekli olan kuklaları sayfadaki linkten indirdim. Sonrasında REX demo görev sayfasında belirtilen adımları dikkatle takip ederek görevi tamamlamaya devam ettim.Bu görevde ,haber al - haber sal kod bloklarını sıklıkla kullandım. Bu blokları kullanmamın amacı robotların kendini tanıtır tanıtmadığını ondan sonra gelecek robotlara haber vermesini sağlamaktı.Bu görevi hazırlarken temel Scratch kod bloklarının nasıl kullanıldığını, robotların hizalamasının; kod bloklarıyla nasıl yapıldığını, kod bloklarını kullanmadan nasıl yapıldığını, Scratch'de seslerin nasıl eklendiğini vb. Temel Scratch komutlarını uygulayarak öğrendim.Bu görevi hazırlarken bütün takım arkadaşarımdan yardım aldım.

b) Katkı

Mentor:%10

1.Üye: Selim Gayretli : %10

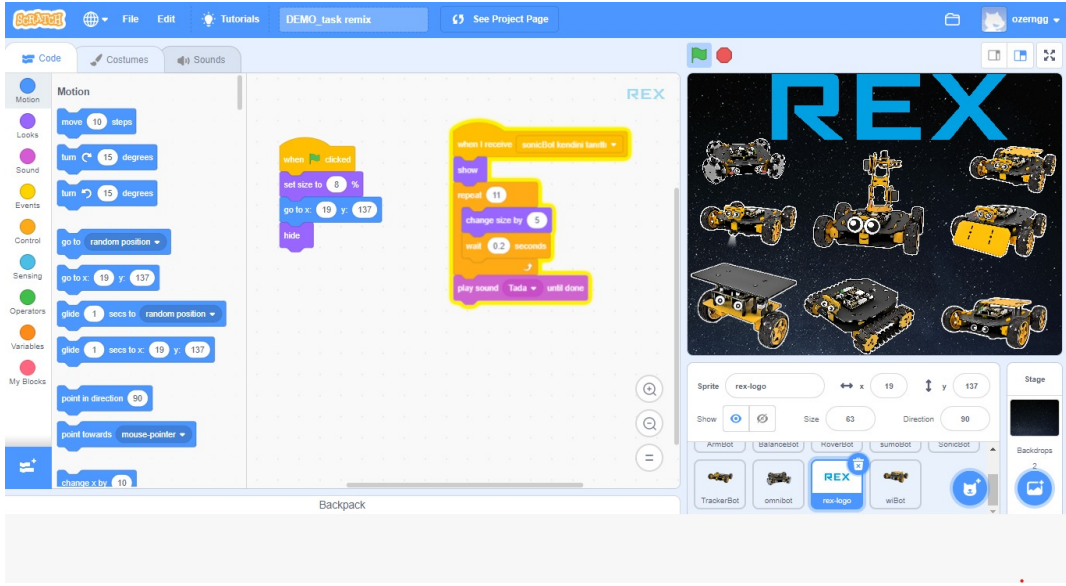
2.Üye: Naze Gizem Özer : %40

3.Üye: Mehmet Ali Dağ: %20

4.Üye: Sercan Okay: %20

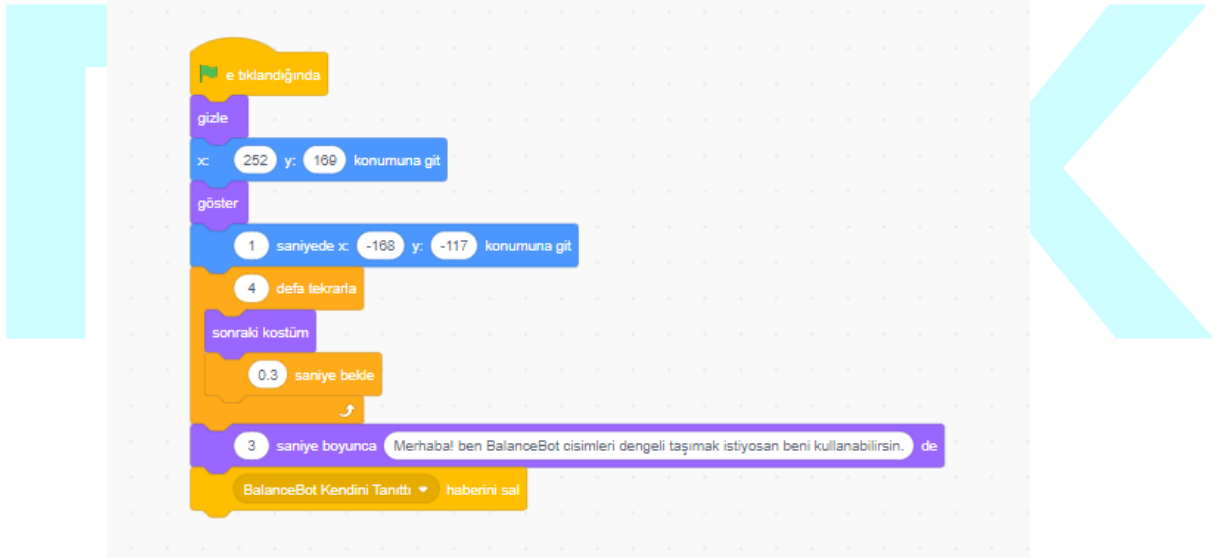
5.Üye: YOK

c) Görev Görselleri

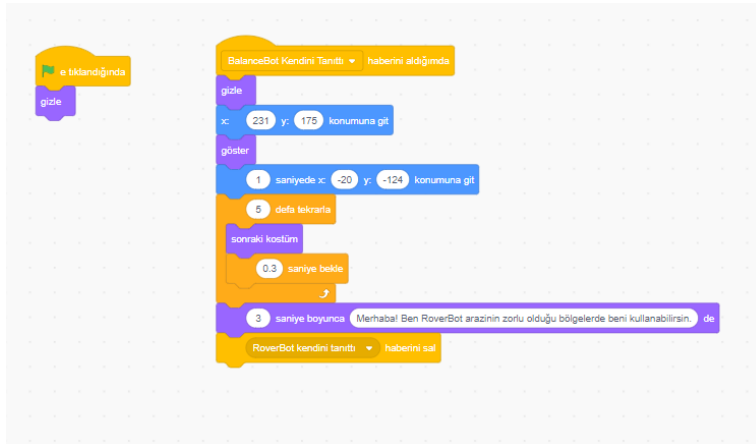


d) Görev Kodları

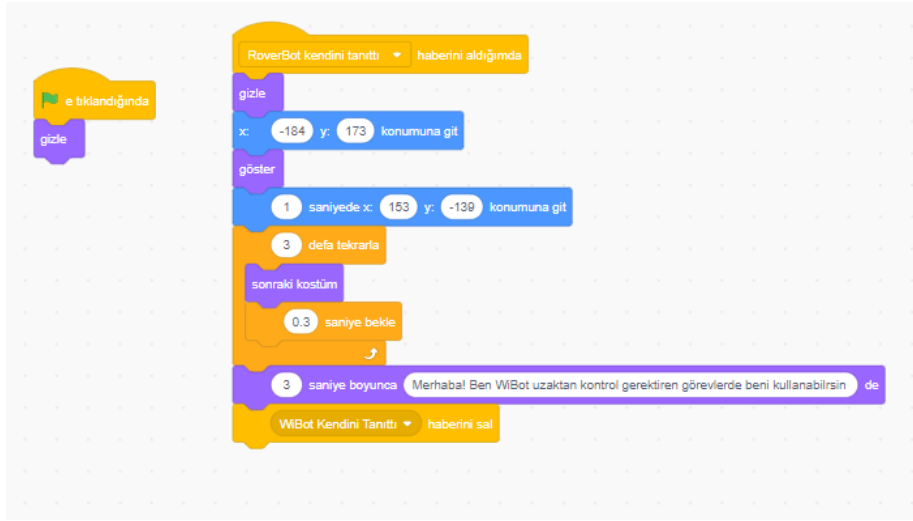
BalanceBot:



RoverBot:



WiBot:



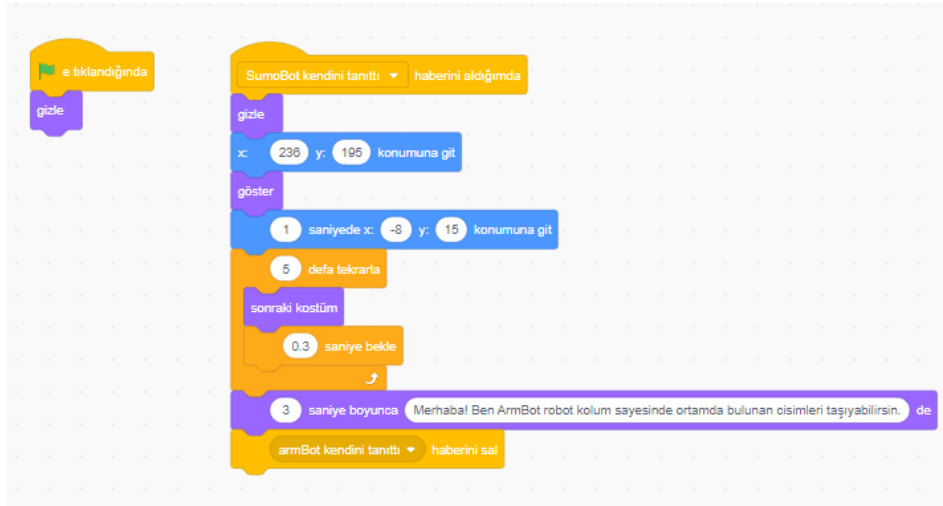
```
when green flag clicked
  hide
  show
  when RoverBot sends message "haberini aldığım"
    hide
    go to x: -184 y: 173
    show
    go to x: 153 y: -139 in 1 seconds
    repeat 3 times
      next costume
    wait 0.3 seconds
    say "Merhaba! Ben WiBot uzaktan kontrol gerektiren görevlerde beni kullanabilirsin." for 3 seconds
    when WiBot sends message "haberini sal"
```

SumoBot:



```
when green flag clicked
  hide
  show
  when WiBot sends message "haberini aldığım"
    hide
    go to x: -182 y: 180
    show
    go to x: 159 y: -18 in 1 seconds
    repeat 4 times
      next costume
    wait 0.3 seconds
    say "Merhaba! Ben SumoBot pist dışına çıkartılması gereken bir cisim varsa beni kullanabilirsin." for 3 seconds
    when SumoBot sends message "haberini sal"
```

ArmBot:



```
when green flag clicked
  hide
  show
  when SumoBot sends message "haberini aldığım"
    hide
    go to x: 236 y: 195
    show
    go to x: -8 y: 15 in 1 seconds
    repeat 5 times
      next costume
    wait 0.3 seconds
    say "Merhaba! Ben ArmBot robot kolum sayesinde ortamda bulunan cisimleri taşıyabilirsin." for 3 seconds
    when armBot sends message "haberini sal"
```

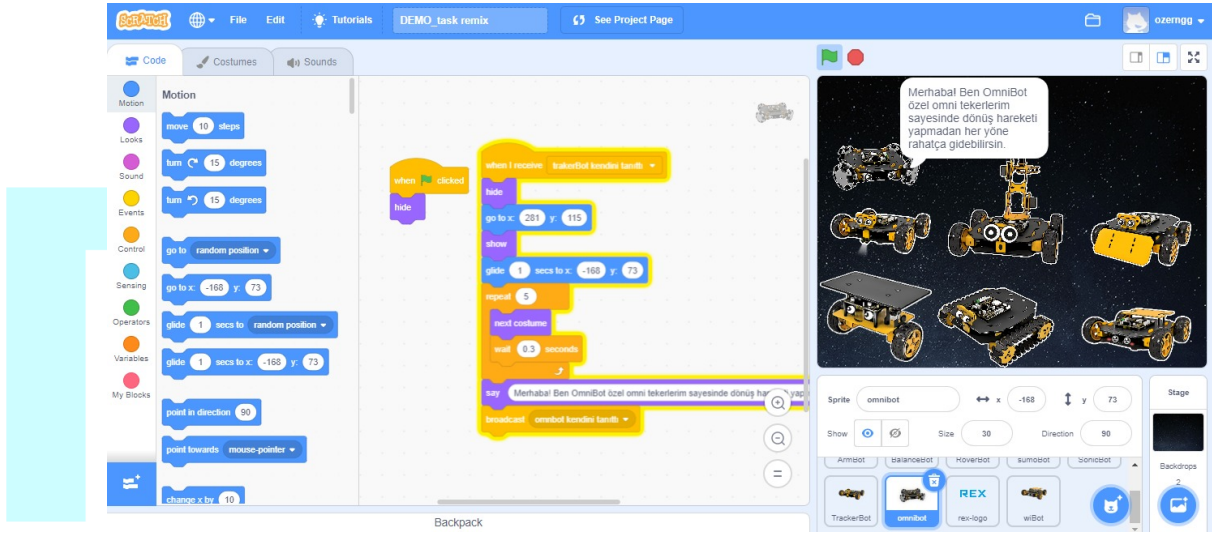
TrackerBot:

```

when clicked
  gizle
  arnBot kendini tanıttı haberini aldığında
  gizle
  x: -10 y: 196 konumuna git
  göster
  1 saniyede x: -182 y: -8 konumuna git
  3 defa tekrarla
  sonraki kostüm
  0.3 saniye bekle
  3 saniye boyunca Merhaba! Ben TrackerBot gizgi izleyen sensörüm sayesinde pist etrafındaki beyaz gizlenen takip edebilirim. de
  trakerBot kendini tanıttı haberini sal

```

OmniBot:



SonicBot:

```

when clicked
  gizle
  omniBot kendini tanıttı haberini aldığında
  gizle
  x: 147 y: 181 konumuna git
  göster
  1 saniyede x: 177 y: 57 konumuna git
  5 defa tekrarla
  sonraki kostüm
  0.3 saniye bekle
  3 saniye boyunca Merhaba! Ben SonicBot mesafe sensörüm sayesinde ortamdaki cisimleri algılayabilirim. de
  sonicBot kendini tanıttı haberini sal

```

REX Logosu:



e) Görev Kaynakları

- maker.robotistan.com (REX Demo Görev Sayfası)

REX